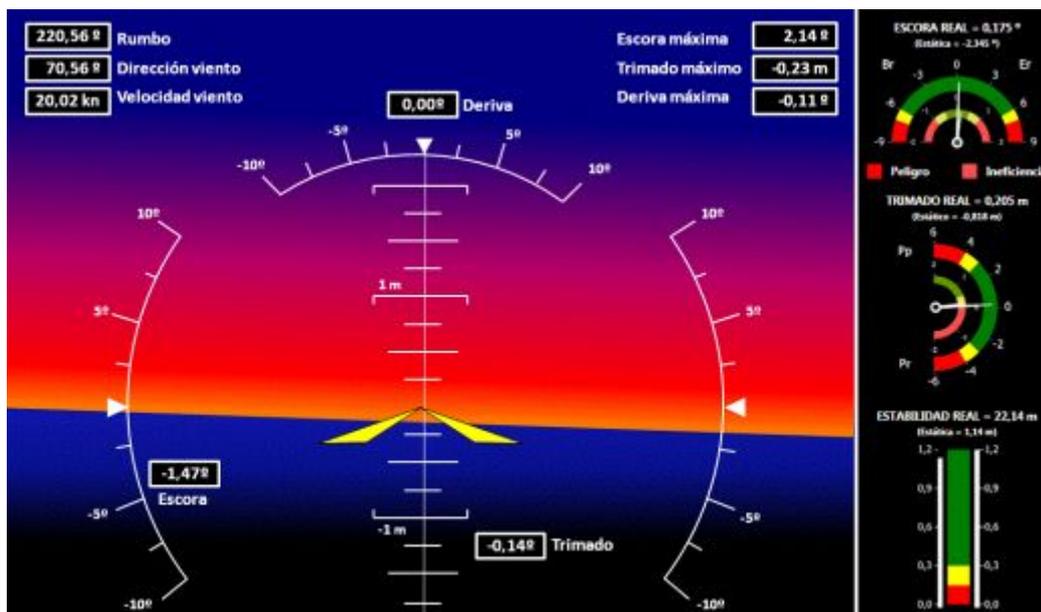


## Janus Systems diseña un sistema para el retorno seguro a puerto de buques



17/08/2016 | Madrid

**Janus Systems** ha desarrollado un sistema de seguridad marítima que incluye el retorno seguro a puerto con buque averiado y con buque intacto. Este programa realiza un control en tiempo real (dinámico) de diversos parámetros como la escora, el trimado, la estabilidad, la resonancia paramétrica, la orzada, las olas altas y la navegación en la cresta de la ola. El sistema ya ha sido instalado con éxito en el buque oceanográfico **Sarmiento de Gamboa** del **CSIC**.

En la actualidad, la **Organización Marítima Internacional** (OMI) está en proceso de introducir un nuevo reglamento de estabilidad dinámica del buque intacto para contemplar los problemas en condiciones de mar extremas, bajo lo que denomina: *Elaboración de criterios de estabilidad sin avería de segunda generación*.

La estabilidad de un buque intacto no se puede determinar solamente de forma estática, tal y como se ha hecho hasta la actualidad, puesto que en ciertas condiciones meteorológicas los buques zozobran, destaca Janus. La tecnología actual de los ordenadores, comunicaciones y sensores permite a la dotación realizar cálculos avanzados, basados en el comportamiento real del buque en la mar.

Por ello, la OMI discute el desarrollo de estos nuevos criterios de estabilidad antes de implantarlos y hacerlos obligatorios en los buques, incluidos los de menos de 100 m de eslora que son de alto riesgo.

"El interfaz del ordenador de cálculo (antiguamente denominado Calculador de Carga) con los sistemas de a bordo (radiocomunicación, meteorología, etc.) y los sensores serán esenciales para la *Elaboración de criterios de estabilidad sin avería de segunda generación*", señala la empresa.

Estos criterios tienen como objetivo evaluar la seguridad del buque desde un punto de vista dinámico, analizando la vulnerabilidad del mismo mediante el desarrollo de fenómenos relacionados con la interacción entre el buque y las olas, incluyendo la resonancia paramétrica, guiñada brusca u orzada, pérdida de estabilidad en mares de popa, condición de buque muerto y/o las aceleraciones excesivas.

Foto: Janus Systems

© Information & Design Solutions, S.L. Todos los derechos reservados. Este artículo no puede ser fotocopiado ni reproducido por cualquier otro medio sin licencia otorgada por la empresa editora. Queda prohibida la reproducción pública de este artículo, en todo o en parte, por cualquier medio, sin permiso expreso y por escrito de la empresa editora.

IDS, Información de Defensa y Seguridad © Todos los derechos reservados